



Horizontální vyvrtávačka

WH 63

Stroj před GO/možný termín	12/2021
Pracovní průměr vřetena	63 mm
Pracovní stůl	800x800 mm
Pojezd X/Y/Z	1000/710/1000 mm
Vysunutí vřetene	560 mm
Kužel vřetene	M4
Hmotnost stroje	7600 kg
Cena stroje	1.950.000 Kč
Záruka	12 měsíců



M-MOOS s.r.o

Svatopluka Čecha 519/28, 751 31 Lipník nad Bečvou

www. m-moos.cz E-mail:sales@m-moos.cz

Vyřizuje: Mgr. Jiří Janák

Tel. +420 602 560 338



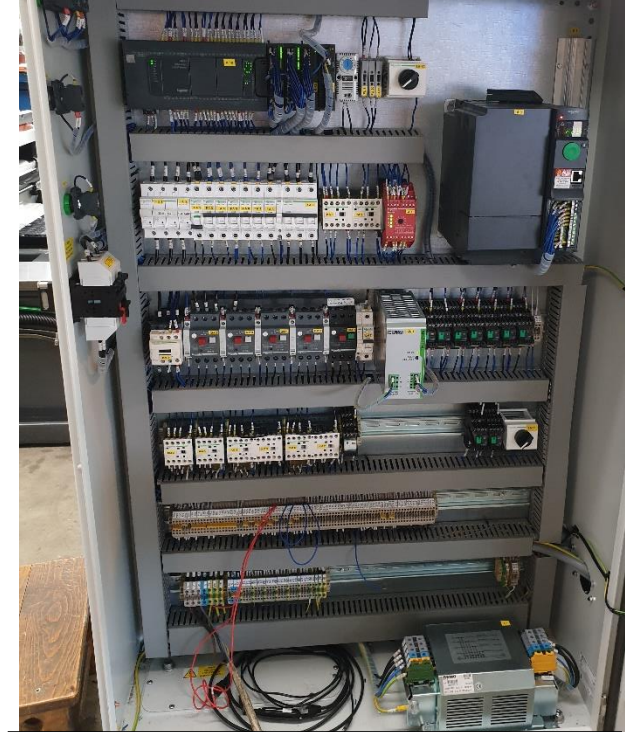
Ovládací prvky

Generální oprava ponechává původní funkce. Kompletně jsou vyměněny veškeré elektrické ovládací prvky. Mechanické části jsou opraveny nebo vyměněny za nové.



Centrální mazání

Vodící plochy a posuvové šrouby jsou automaticky mazány pomocí přednastaveného intervalu mazacího agregátu.



Centrální mazání

Vodící plochy a posuvové šrouby jsou automaticky mazány pomocí přednastaveného intervalu mazacího agregátu.



Vodící plochy

Vodící plochy stojanu, lože a saní pracovního stolu jsou precizně broušeny. Protiplochy jsou obloženy plastickou hmotou a ručně zaškrabány dle protokolu přesnosti.



Pohybové šrouby

Stroj PO GO je osazen novými pohybovými šrouby a maticemi. Jednotlivé posuvové skříňe a uložení vodících šroubů jsou repasovány a vadné části nahrazeny za nové komponenty



Systém vyvažování

Je myšleno i na nejmenší detaily jako výměna vadných částí jako kladka a lana protizáváží



Digitální odměřování Newall

Ke zvýšení přesnosti a efektivity je stroj vybaven digitálním odměřováním polohy Newall DP 1200, která snímá polohu v lineárních osách X,Y,Z a W.



Digitální odměřování Siko

Rotační osa B je osazena rotačním odměřováním polohy, na kterém lze zřetelně indikovat úhel natočení pracovního stolu



Výbava stroje:

Standardní provedení , digitální odměřování Newall DP 1200 – 4 osy, Pracovní osvětlení, odměřování rotační B osy, centrální mazání, nový el. systém a rozvaděč, Včetně dopravy a instalace



M-MOOS s.r.o

Svatopluka Čecha 519/28, 751 31 Lipník nad Bečvou

www.m-moos.cz E-mail: sales@m-moos.cz

Vyřizuje: Mgr. Jiří Janák

Tel. +420 602 560 338